

文章编号: 1672 - 058X(2009)01 - 0001 - 03

关于非线性特征值问题的几个重要结论^{*}

冷天玖¹, 马 煦¹, 王少敏²

(1. 云南师范大学 太阳能研究所, 昆明 650092; 2. 大理学院 数学与计算机学院, 云南 大理 671000)

摘要: 考虑特征值问题 $-\Delta_p u = V(x)|\nabla u|^{p-2}u$, $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$; 其中 $p > 1$, $-\Delta_p u$ 是指的 p -Laplacian 算子, $\Omega > 0$, 是 R^N 中的有界区域, 证明了最小的正特征值在给定的区域的严格单调性, 获得了几个重要性质.

关键词: 非线性特征值; 问题; 下确界

中图分类号: O 175.25

文献标识码: A

1 单调叙列

考虑非线性特征值问题:

$$\begin{cases} -\Delta_p u = V(x)|\nabla u|^{p-2}u, & u \in W_0^{1,p}(\Omega) \\ u = 0, & u \in \partial \Omega \end{cases} \quad (1)$$

其中 $p > 1$, $-\Delta_p u = \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u)$ 是 p -Laplacian, Ω 是 R^N 中的有界区域, V 是一个可变号的指定函数, s 是特征值参数. 常假定 $V^+ > 0$, 且对某个 $s > \frac{N}{p}$ 时, 若 $1 < p < N$, 或当 $s = 1$ 时, 若 $p > N$, 则 $V \in L^s(\Omega)$.

通常 $V^\pm(x) = \max\{\pm V(x), 0\}$.

类似问题 (1) 的问题许多作者已经探讨过^[1-4], 对于 $V = 1$, 不定加权的情况, 以及退化的椭圆方程也有很好的结果, 此处的主要目的是研究最小的正特征值的主要性质.

1.1 基本的定义

定义 1 R 是问题 (1) 的一个特征值当且仅当存在 $u \in W_0^{1,p}(\Omega) \setminus \{0\}$, 使得:

$$|\nabla u|^{p-2}\nabla u \nabla \cdot dx = V|u|^{p-2}u \cdot dx, \quad \forall u \in W_0^{1,p}(\Omega) \quad (2)$$

u 称为相伴于 R 的特征函数.

定义 2 C^1 泛函 和 $J: W_0^{1,p}(\Omega) \rightarrow R$ 定义为: $(u) \triangleq |\nabla u|^p dx$, $J(u) \triangleq V|u|^p dx$

注: 对 $\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$, $|J(u)| = V_s u^p$, 若 V 变号, $J(u)$ 是不确定的. (u) 的来源于 C^1 流形 Lusternik-Schnirelman 临界点理论的一个正的临界值已被证明^[1].

$W_0^{1,p}(\Omega)$ 指的是通常的 Sobolev 空间, 范数 $\|u\| = (\int |\nabla u|^p dx)^{\frac{1}{p}}$, \cdot 表示 $W_0^{1,p}(\Omega)$ 和它的对偶空间 $W_0^{-1,p}(\Omega)$ 的对偶对. 注意到若 $1 < p < N$, 则 $Y = L^{s,p}(\Omega)$; 若 $p > N$, 则 $Y = C(\Omega)$, 其中 $p = \frac{p}{p-1}$ 是 p 的 Hölder 共轭指数, p^* 是临界指数, 即若 $p > N$, 则 $p^* = \frac{Np}{N-p}$, 若 $1 < p < N$, 则 $p^* = \frac{Np}{N-p}$.

收稿日期: 2008-10-09; 修回日期: 2008-11-20

*基金项目: 国家自然科学基金项目(20762015)资助.

作者简介: 冷天玖(1973-), 男, 云南昆明人, 硕士, 讲师, 从事非线性泛函分析研究.

使用下面的记号:

$$\lambda_1 \triangleq \inf \left\{ \int |\nabla u|^p dx : u \in W_0^{1,p}(\Omega) \text{ 和 } \int |u|^p dx = 1 \right\} \quad (3)$$

$$\lambda_2 \triangleq \inf_{R: \text{ 是特征值且 } R > 0} \left\{ \int |\nabla u|^p dx : u \in W_0^{1,p}(\Omega) \text{ 和 } \int |u|^p dx = 1 \right\} \quad (4)$$

1.2 4个基本命题

记 $\mathcal{R} \triangleq \{u \in W_0^{1,p}(\Omega) : J(u) = 1\}$, 从 $V^+ > 0$ 可推出 $\mathcal{R} \neq \emptyset$. 此集合 \mathcal{R} 为在 $W_0^{1,p}(\Omega)$ 上的一个 C^1 阶流形. 下面的命题是此处引用的研究工具:

命题 1⁽¹⁾ 设 (A) 表示 $W_0^{1,p}(\Omega)$ 中的 Krasnoselskis 亏格, $\mu_k \triangleq \{A \subset M : A$ 是紧的, 对称的, 且 $\forall u \in A, \exists h \in N\}$, 则 $\mu_k \triangleq \inf_{A \subset M} \max_{u \in A} |u|$ 是问题 (1) 的一个特征值.

命题 2 设 S^k 表示 R^{k+1} 的一致球面且 $(S^k, M) \triangleq \{h \in C(S^k, M) : h$ 是奇的 $\}$, 则对 $\forall k \in N$, $\mu_k \triangleq \inf_{h \in (S^{k-1}, M)} \max_{z \in S^{k-1}} |h(z)|$ 是问题 (1) 的一个特征值.

命题 3⁽⁴⁾ 若 $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ 是问题 (1) 的非负弱解, 则对 $\forall x \in \Omega$, $u(x) = 0$ 或 $u(x) > 0$.

命题 4⁽²⁾ 假定 V 满足文献 [5] 中定理 (1.2), 则 $\lambda_2 = \inf_{h \in B} \max_{u \in h([-1, 1])} \int |\nabla u|^p dx$, 其中 $B \triangleq \{h \in C([-1, 1], M) : h(\pm 1) = \pm 1\}$, 且 $\lambda_1 \in M$ 是相伴于特征值 λ_1 的正特征函数.

2 主要结果和证明

引理 1 R 是问题 (1) 的特征值当且仅当存在 $u \in W_0^{1,p}(\Omega) \setminus \{0\}$, 使得 $J(u) = 0$.

证明 首先令 $f(u) = |u|$, $g(u) = |\nabla u|$, 令 f 和 g 的 G -导算子分别为 df 和 dg , 则 $\forall h \in W_0^{1,p}(\Omega)$, 有: $df(u), h = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{|u + h| - |u|}{|h|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(u + h)^2 - u^2}{(|u + h| + |u|)h} = \frac{uh}{|u|}$, $dg(u), h = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{|\nabla(u + h)| - |\nabla u|}{|h|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(\nabla u + \nabla h)^2 - |\nabla u|^2}{(|\nabla u + \nabla h| + |\nabla u|)h} = \frac{\nabla u \cdot \nabla h}{|\nabla u|}$.

由于从上两式知 $df(u)$ 和 $dg(u)$ 映 $W_0^{1,p}(\Omega)$ 入 R 是有界线性的, 所以 f 和 g 均 Frechet 可微. 从而 f 和 g 均 Frechet 可微且: $(u), h = p \int |\nabla u|^{p-1} \frac{\nabla u \cdot \nabla h}{|\nabla u|} dx = p \int |\nabla u|^{p-2} \nabla u \cdot \nabla h dx$; $J(u), h =$

$J(u), h = p \int |u|^{p-1} \frac{u \cdot h}{|u|} dx = p \int |u|^{p-2} u h dx$ 于是 λ_2 是问题 (1) 的一个特征值当且仅当 $\exists u \in W_0^{1,p}(\Omega) \setminus \{0\}$ 使得式 (1) 成立 $\Leftrightarrow \exists u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ 使得 $J(u) = 0$.

定理 1 μ_k

证明 取 $\tilde{\mu}_k \triangleq \{h(S^{k-1}) : h \in (S^{k-1}, M)\}$, 证明 $\tilde{\mu}_k \subset \mu_k$ 即可.

对 $\forall A \in \tilde{\mu}_k$, $\exists h \in (S^{k-1}, M)$, 使得 $A = h(S^{k-1})$, 则 $A \subset M$ 且 A 是紧的, 对称的. 要证 $(A) = k$, 假设 $(A) = m < k$, 则由 A 知, 存在 $l < k$ 和 $C^0(A, R^l \setminus \{0\})$, $(-u) = -u$. 则 $\exists h = p_l \in C^0(S^{k-1}, R^l \setminus \{0\})$ 是一个奇映射, 由此得 $(S^{k-1}) = l < k$ 但由文献 [5] 中的命题 5.2 知 $(S^{k-1}) = k$ 故 $(A) = k$ 可得 $\tilde{\mu}_k \subset \mu_k$, 所以 $\mu_k \geq \tilde{\mu}_k$.

定理 2 $\lambda_1 = \mu_1 = \inf \left\{ \int |\nabla u|^p dx : u \in W_0^{1,p}(\Omega) \text{ 和 } \int |u|^p dx = 1 \right\}$, 即 λ_1 是最小的正特征值.

证明 首先证明 $\mu_1 = \inf \left\{ \int |\nabla u|^p dx : u \in W_0^{1,p}(\Omega) \text{ and } \int |u|^p dx = 1 \right\}$. 事实上, $\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$,

$\int |u|^p dx = 1$, 由于 $S^0 = [-1, 1]$. 令 $h(1) = u$, $h(-1) = -u$, 则有 $h \in (S^0, M)$, 且 $\max_{z \in S^0} |h(z)| =$

$\int |\nabla u|^p dx \Rightarrow \inf \left\{ \int |\nabla u|^p dx : u \in W_0^{1,p}(\Omega) \text{ 且 } \int |u|^p dx = 1 \right\} \leq \mu_1$. 另一方面, $\forall h \in (S^{k-1}, M)$, 令 $h(1) =$

$u \in M$, 则 $h(-1) = -u$, 且 $\max_{z \in S^0} (h(z)) = \|\nabla u\|^p dx \Rightarrow \inf_{h \in (S^0, M)} \max_{z \in S^0} (h(z)) = \inf \left\{ \|\nabla u\|^p dx : u \in M \right\}$, 即 $\mu_1 = \inf \left\{ \|\nabla u\|^p dx : u \in M \right\}$. 再证 $\mu_1 = \inf \left\{ \|\nabla u\|^p dx : u \in M \right\}$. 事实上, $\forall A \subset M$, $\Rightarrow A \subset M$, A 是紧的, 对称的, 且 (A) 1. 任取 $u \in A$, 有 $(u) = \|\nabla u\|^2 dx$ 由 $_1$ 覆盖 M , 知: $_1 = \inf_A \max_{u \in A} (u) = \inf_{u \in M} (u)$, $(-u) = \inf_{u \in M} \|\nabla u\|^p dx$ 即 $_1 = \mu_1 = \inf \left\{ \|\nabla u\|^p dx : u \in W_0^{1,p}(\Omega) \text{ and } V|u|^p dx = 1 \right\}$. 即 $_1$ 是最小的正特征值.

注: 当 $p=2$ 时, 对于 k 的其他情况, $_{k+} = \mu_k$ 还是一个开放的问题; 当 $p=2$ 时, $k=1$, $_{k+} = \mu_k$ 的证明是很简单的; 当 $p > 1$ 和 $N=1$, $V=1$ 时, 在相关文献中已经证明.

引理 2 式(3)中的 $_{k+}$ 在某一点 $u \in M$ 达到其下确界且 $_{k+}$ 是问题(1)的最小正特征值. 此外, 对某一个 $u \in M$, $_{k+} = (u)$ 当且仅当 u 是相伴于 $_{k+}$ 的特征函数.

证明 令 $S = \{u \in W_0^{1,p}(\Omega) : J(u) = 1\}$, 其中 $(u) = \|\nabla u\|^p dx$, $J(u) = V|u|^p dx$, 显然 S 满足文献[5]中定理1.2条件(1)和(2). 下证 $M \subset W_0^{1,p}(\Omega)$ 是弱闭的.

设 $\{u_n\} \subset M$, $u_n \rightharpoonup u$, 则 $\{u_n\} \subset W_0^{1,p}(\Omega)$ 弱有界 $\Rightarrow \{u_n\}$ 在 $W_0^{1,p}(\Omega)$ 中有界 \Rightarrow 在 $L^p(\Omega)$ 中 $\{u_n\} \rightarrow u_n(x) \rightarrow u(x)$ 几乎处处于 x ($\{u_n\}$ 的子列仍记为 $\{u_n\}$). 由 $V=L^s(\Omega)$, $s>1$, 应用 Lebesgu 控制收敛定理知 $1=\lim_n J(u_n)=J(u) \Rightarrow u \in M$ 弱闭. 于是由文献[5]中定理1.2知, 在 M 上达到其下确界, 从而 $_{k+}>0$. 另由 $_{k+}$ 的定义易知当 $k_1=2$ 时, $_{k+}=1$. 至于最后一个结论则是显然的.

定理3 设 $u \in M$ 是相伴于特征值 $_{k+}$ 的特征函数, 则 $u(x)>0$ 或 $u(x)<0$

证明 因为 $u \in M$ 是相伴于特征值 $_{k+}$ 的特征函数, 由引理2知 u 在式(3)中达到其下确界, 下证 $|u|$ 在(3)中也达到其下确界. 对 $\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$, 有 $u=u^+-u^-$, $|u|=u^++u^-$, 则:

$$\begin{aligned} \|/\nabla/u/\|_p^p - \|/\nabla u/\|_p^p &= \|/\nabla/u/\|^{p-1} + \dots + \|/\nabla u/\|^{p-1} \\ &= (\|/\nabla/u^+/\| - \|/\nabla u^-/\|)[\|/\nabla/u^+/\|^{p-1} + \dots + \|/\nabla u^-/\|^{p-1}]dx = \\ &= (\|/\nabla u^+/\| - \|/\nabla u^-/\|)[\|/\nabla u^+/\|^{p-1} + \dots + \|/\nabla u^-/\|^{p-1}]dx = \\ &= (\|/\nabla u^+/\|^2 - \|/\nabla u^+/\|^2)\frac{\|/\nabla u^+/\|^{p-1} + \dots + \|/\nabla u^-/\|^{p-1}}{(\|/\nabla u^+/\| + \|/\nabla u^-/\|)}dx = 0 \end{aligned}$$

因此 $\|/\nabla/u/\|_p^p = \|/\nabla u/\|_p^p$, 由 $/u/ \in M$, 知 $/u/$ 在式(3)中也达到其下确界, 由引理2知 $/u/$ 是相伴于特征值 $_{k+}$ 的特征函数. 由命题3可推出 $\forall x \in \Omega$, $/u(x)/>0$, 即 $u(x)>0$ 或 $u(x)<0$.

当 $V=L(\Omega)$ 时 $\mu_2=\mu_1$ 和当 $V=1$ 时 $\mu_2=\mu_2$ 分别在文献[3]和文献[6]中已证明. 命题4的一个直接结果是:

定理4 $\mu_2=\mu_1=\mu_2=\inf_{h \in B} \max_{u \in h([-1, 1])} \|\nabla u\|^p dx$

证明 $\forall h \in B \Rightarrow h \in C([-1, 1], M)$ 且 $h(\pm 1)=\pm 1$, 其中 1 是关于特征值 $_{k+}$ 的某正特征函数. 令 $B_h=h([-1, 1])$, $A_h=B_h \cap (-B_h)$, 则 $A_h \neq \emptyset \Rightarrow \max_{u \in h([-1, 1])} \|\nabla u\|^p dx = \max_{u \in A_h} \|\nabla u\|^p dx \Rightarrow \mu_2=\mu_2$. 但 $\mu_2 \Rightarrow \mu_2=\mu_2$, 用 S_+ 和 S_- 分别表示 R^2 中单位圆周 S 的上半圆周和下半圆周. p 表示 R^2 到 R^1 的投影, 定义 $\tilde{h}: S^1 \rightarrow M$ 如下:

$$\tilde{h}(x, y) = \begin{cases} h[p(x, y)] = h(x), & \text{当 } (x, y) \in S_+ \text{ 时} \\ -h[p(-x, y)] = -h(-x), & \text{当 } (x, y) \in S_- \text{ 时} \end{cases}$$

(下转第7页)

参考文献:

- [1] OWEN A. Empirical likelihood ratio confidence regions[J]. The Annals of Statistics, 1990, 18(1): 90 - 120
[2] OWEN A. Empirical likelihood for linear models[J]. Ann Statist, 1991, 19: 1725 - 1747
[3] 薛留根. 核实数据下非线性半参数 EV 模型的经验似然推断 [J]. 数学学报, 2006, 49(1): 145 - 154
[4] 薛留根, 朱力行. 部分线性单指标模型中参数的经验似然置信域 [J]. 中国科学, 2005, 35(8): 841 - 855

Confidence regions of the parametric in nonlinear models**FANG Lian-di GUAN Shi-jun**

(1. Tongling University, Anhui Tongling 244000; 2. Anhui Publishing Technical College, Anhui Hefei 230601, China)

Abstract: Consider the nonlinear models $Y = g(X, \beta) + \epsilon$, in the text, we construct the empirical log-likelihood statistic of β . It shows that the statistic has the asymptotic chi-square variable distribution. The result can be used to construct the confidence regions of β .

Keywords: empirical likelihood; chi-square variable distribution; nonlinear model

责任编辑:李翠微**(上接第 3页)**

则 $\tilde{h} \in (S^1, M)$ 且 $\max_{z \in S^1} (\tilde{h}(z)) = \max_{z \in [-1, 1]} (h(z)) = \max_{u \in [-1, 1]} |\nabla u|^p dx \Rightarrow \mu_1 = \mu_2 \Rightarrow \mu_1 = \mu_2$.

上述结果在临界点理论和微分方程理论中有十分重要的作用.

参考文献:

- [1] SZULKIN A. Lusternik-Schnirelmann theory on C^1 -manifolds[M]. Annales inst H Poincaré Analyse non-linéaire, 1988
[2] ARASM, CAMPOS J, CUESTA M, et al. Asymmetric Eigenvalue Problems with Weights[J]. CRAS, 2001, 332(10): 1 - 4
[3] ANANE A, TSOURLINE. On the Second Eigenvalue of the P -laplacian[J]. in Nonlinear PDE, Ed A Benkirane and J-P Gossez, Pitman Research Notes in Mathematics, 1996, 343: 1 - 9
[4] MABEL, CUESTA. Eigenvalue Problems for the P -laplacian with Indefinite Weights[J]. Journal of Differential Equations, 2001, 33: 1 - 9
[5] STRUWEM. Variational methods applications to nonlinear PDE and Hamiltonian Systems [M]. Springer-Verlag, 1980
[6] DRABEK P, ROBINSON S. Resonance problems for the p -laplacian[J]. J. Funct. Anal., 1999, 169: 189 - 200

A research on the nonlinear eigenvalue problem**LENG Tian-jiu¹, MA Yu¹, WANG Shao-ming²**

(1. The Solar Energy Research Institute, Yunnan Normal University, Kunming 650092;
2. Department of Mathematics and Computer, Dali University, Dali 671000, China)

Abstract: Consider the eigenvalue problem $-\Delta_p u = V(x)|u|^{p-2}u$, $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ where $p > 1$, $-\Delta_p$ is p -Laplacian operator, Ω is a bounded domain in R^N . We prove the strict monotonicity of the least positive eigenvalue with respect to the domain, and obtain some important properties.

Keywords: nonlinear eigenvalue; problem; infimum

责任编辑:李翠微